EduCake 的 Analog I/O 脚位介绍与功能应用

ー、 Analog I/O 介绍

● 模拟 vs 数字:

前篇已经介绍过 86Duino EduCake 的基本规格、IDE 程序撰写接口使用方式,与 Digital 脚位的基本使用方式,本篇就来介绍模拟(analog)输入/输出脚位的功能以及应用方式。

介绍「模拟」信号前,须先与所谓「数字」信号做个比较,前篇所提到 的「数字」信号,一般而言是具有两种状态的电压讯号,高于某个程度的电 压为 HIGH(一般以 1 表示),低于某程度的电压则为 LOW(一般以 0 表示), 因此以 86Duino 为例,digitalWrite()可以使某个脚位输出 HIGH 或 LOW 的电压,而 digitalRead()则可以读取某个脚位电压 HIGH 或 LOW 的状态, 对于开关、按钮这类仅有两种状态表示方式的信号而言已足够使用。

而本篇文章所提的模拟信号,指的是具有连续状态的数值,例如:亮度、 温度、湿度、响度、长度、角度、重量......等自然界常见的物理量,各类型 的传感器则会负责将物理量转变为电压或电流;但程序执行时所需的数值是 0与1组成的数字信号,因此当某个应用须取得上述「连续状态」物理量给 程序使用时,便需要称为「模拟数字转换器」(Analog to Digital Converter, 简称 ADC)的电路来做转换,下面以一 ADC 电路作为范例解释转换原理:

-1-

www.86duino.com



图1电路称为「Flash ADC」,是概念较易理解的一种。这里举拥有四 个比较器的当作范例,输入处为模拟电压讯号与参考电压讯号 Vref;每个 比较器「-」端接到 v0~v3,分别为 Vref、Vref(3/4)、Vref(1/2)、Vref(1/4), 当「+」端的电压讯号比「-」端高,则比较器输出为1,反之为0。FLASH 编码器则负责把 c0~c3 的输出转变成对应的二进制编码,此范例由于比较 器只有4阶,因此实际二进制编码只有2位。若须4位输出,则须16个比 较器,读者可依此类推。

以 Vref 等于 5V 为例, v0~v3 分别为 5V、3.75V、2.5V、1.25V; 当 模拟信号为 1.5V,则比较器 c0~c3 输出 0/0/0/1,二进制值为 01(十进制 值为 1);当模拟信号为 3.9V,则比较器 c0~c3 输出 0/1/1/1,二进制值为 11(十进制值为 3),更多比较器的状况依此类推。所以此例的 ADC 输入范 围为 0~5V,转换位数 2,仅有 4 阶的分辨率,每阶电压为 5/4 = 1.25V。 ADC 的转换电路与设计原理多样化,也是一门学问,本文仅简介其原理与 应用,读者若有兴趣钻研可搜寻相关数据阅读。

● ADC 规格与基本换算方式:

提到 ADC 规格时, 一般会描述 ADC 能接受的输入范围、转换位数等; 由前段的 ADC 原理解释便能了解, 任何低于或超出 ADC 输入范围的数值 只能用数字最大或最小值表示, 而转换位数则影响取样的分辨率, 位数越高, 越能细致地表示取样的信号。

- 举例 1: 某脚位的 ADC 输入范围为电压 0~5V,而转换位数为 10bits,则 0V 时取样的数字值为 0(二进制值为 000000000),而 5V 时取样 的数字值为 1024(二进制值为 11111111),0~5V 中间共有 2 的 10 次方=1024 个分辨率,表示此 ADC 取样分辨率为 5/1024, 约等于每刻度有 0.004883V,可以想象一下一根温度计在 0~5 度 之间细分为 1024 个等分;当读取到的数值为 1000 时,代表取样 的原始信号为 1000*5/1024,约等于 4.883V。
- **举例 2:** 某脚位的 ADC 输入范围为电压 1~7V,而转换位数为 12bits,则 每刻度有(7-1)/4096,约为 0.00146V 的电压分辨率;当读取到的 数值为 1000 时,代表取样的原始信号为 1000*6/4096+1,约等 于 2.465V。

因此使用 ADC 时,须了解它的基本规格才能进行数值的换算;以 86Duino EduCake 为例,输入范围为电压 0~3.3V,分辨率默认为 10 位。

● 传感器应用前须知:

前面提到各类型的传感器会将物理量转变为电压或电流讯号,但 ADC 通常是读取电压讯号,况且各种传感器讯号范围也不一定符合 ADC 的输入 规格,因此传感器使用前,另一个注意事项是须将输出讯号对应到 ADC 的 输入范围,以下举例来做说明。

举例 1: 电阻式的传感器,如一般旋转式可变电阻、压力传感器、光敏电阻、电阻式温度计等等,针对环境一定范围的变化改变本身电阻值。使用时可如下面图2所示,称为「电阻分压法」,其中Vcc通常使用接近 ADC 输入最大电压值,例如 EduCake 为 3.3V。 传感器至 ADC 输入电压为 Vcc*R1/(R1+R2),图 2(b)可变电阻的 R1+R2 为定值,而图 2(a)中的 R2 可自定义,通常选择 1KΩ 左右当作限制电流用,也不宜与 R1 相差太多。如果 Vcc 使用其他固定电压值,也可依照上述原理将 R1 端电压调整到适合 ADC的输入范围。



举例 2: 以测量太阳照度常用的日射计(Pyranometer)来说,常见的是输出 4~20mA 的规格,这种传感器的特性是它输出电流信号。这种情 况下,可用图 3 的方式,将传感器串接一电阻 R1,例如 250Ω, 则依 V=I*R,可将 4~20mA 转变为 1~5V,便可让 ADC 进行取 样,使用时须注意电流的输出方向。



图 3

● 模拟输出

前面提到了 ADC 将模拟讯号转换为数字数据进行处理,而模拟输出则 刚好相反,是将程序内的数字数据转换成模拟的讯号输出,一般来说要将数 字数据转换为「纯正」的模拟讯号,会使用到「数字模拟转换器」(Digital to Analog Converter,简称 DAC)的电路,但并非所有输出装置都需要使用纯 正的模拟讯号。例如灯泡、直流有刷马达之类的装置,只要调整特定时间内 电流或电压通过的时间比例,便可达到调整亮度,或是控制转速的效果。以 86Duino EduCake 而言,使用的模拟输出也是采用这种称为「PWM」(Pulse Width Modulation,脉冲宽度调变)的方法,PWM 并不局限用在达到模拟 输出的效果,之后会有专门文章来做介绍,本文则着重在 PWM 模拟模拟输 出的应用。 如图 4,由上到下分别为 25%、50%、75%、100%的 PWM 脉冲宽度 比例(也称为 duty cycle),由于人眼的视觉暂留现象,当频率够高,PWM 电压用在 LED 或灯泡上的时候,就会相当于亮度的变化,EduCake 的模拟 输出频率约是 1000Hz。也可以用前篇文章的 digitalWrite()配合 delay()、 delayMicroseconds()函式来达到相似的效果,但频率太低则会出现明显亮 灭情形。



图 4

讲完原理部分,接下来便开始以实际程序操作进行练习。

二、 第一个程序 – 练习 analogRead()

一开始先使用 EduCake 来练习简单的模拟输入功能,这里使用的函式 是 analogRead(),需准备的零件为一般电子材料行就很容易购买到的可变 电阻,挑个 10k Ω即可,接线方式如下图:



此接线方式就是前面介绍原理的图 2(b),请注意通常可变电阻有 3 只脚,中间那只脚就是改变电阻比例的碳刷部位,其他两脚没有正负极分别, 分别接上 EduCake 的 3.3V、GND 即可;但如果反过来接,会影响转动圆 棒时的电阻值大小变化顺序,如果配合转动机构时须注意这点。此范例我们 会将 ADC 读取到的数值,利用与计算机连接的 USB 传输线将数值印出来观 察。接着请开启 86Duino Coding 100 的 IDE 接口,输入以下程序:

const int analogInPin = A0;// 宣告模拟输入脚位编号 int sensorValue = 0;// 宣告储存 ADC 读值 void setup() {

```
Serial.begin(9600);// 设定与计算机通讯的 Serial Port 速度
}
void loop() {
    sensorValue = analogRead(analogInPin);// 读取 ADC 值
    Serial.print("Value = ");// 印出字符串
    Serial.println(sensorValue, DEC);// 印出数值
    delay(100);// 加上延迟时间
```

程序一开始在 setup()设定与计算机端传输的 baudrate(通常称为鲍率) 数值, 然后 loop()里单纯执行 analogRead(),并将数值以 Serial.print()、 Serial.println()函式回传到 Serial Monitor 做显示。此两函式差别在于 println 会在印完字符串后换下一行,也可以方便阅读。注意 Serial.println(sensorValue, DEC)这行,第二个参数「DEC」表示将第一个 参数以「十进制」印出,读者也可以尝试其他例如 BIN、HEX 等,将数值 以二进制或 16 进位印出。delay(100)是让程序循环每次暂停 100ms(0.1 秒), 间隔时间依读者实际程序需要而定。

按下 Upload, 上传程序后, 请打开 Tools > Serial Monitor(或用 Ctrl+Shift+M 快捷键), 就可以看到一连串的 ADC 读值啰, 如下图。接着 若转动可变电阻的圆棒, 便可发现数值在 0~1023 之间变化。若打开 Serial Monitor 发现没有反应,可能要检查一下右下方的「baud」设定有没有跟 程序 setup()里的 Serial.begin(9600)一样喔。之后任何程序都可以用这个 方法来做变量监看、除错, 是满好用的工具。

| 😵 СОМ7 | |
|-------------------------|--------------------|
| | Send |
| Value = 223 | A |
| Value = 250 | |
| Value = 258 | |
| Value = 257 | |
| Value = 248 | |
| Value = 214 | |
| Value = 176 | |
| Value = 137 | |
| Value = 103 | |
| Value = 70 | |
| Value = 34 | |
| Value = 0 | |
| Value = 0 | |
| Value = 0 | = |
| Value = 0 | |
| | |
| V Autoscroll No line en | ding 🔪 9600 baud 👻 |

接着来改变一下传感器种类,利用图 2(a)的电路来做练习,为了后续几 个程序方便,之前的接线先不拆,新增接线如下图:



电路使用光敏电阻来测试,也是电子材料行常见的组件,这里挑的是一般室内光照下约为数十kΩ的型号,搭配另一固定电阻值为**10k**Ω的电阻。

光敏电阻一端接地,一端接到 AD1 脚位, 10k Ω 电阻一端则接到 3.3V;由 于光敏电阻照光时电阻值减小,不照光时电阻值极大(甚至到 M Ω 等级),所 以依据电路接法,可预期亮度高时 ADC 读值减小,而遮蔽时 ADC 读值变 大。程序修改如下:

const int analogInPin = A1;// 宣告模拟输入脚位编号

基本上只是把模拟输入脚位改成 AD1 而已,测试方法同上例,读者可 以测试看看结果,是不是就如同描述的一样呢?读者到这边应该可以感觉到, 简短几行程序便可以简单地让电路感知外界的变化现象,当然也就可以做更进阶 的功能啰。

DUINT

三、 第二个程序 – 练习 analogWrite()

接下来我们实作一个 LED 呼吸灯效果来练习模拟输出功能。这个范例 请读者准备一颗常见的 LED,颜色可挑红黄绿之类即可,另外需一个 220 Ω电阻,电阻主用用来保护 LED 用,以免电流过大烧毁 LED。接线图如下, 一样不拆原有线路,另外接线。



LED「+」端(长脚部位)接至 EduCake 11 脚位,注意板子脚位前方标

有「~」的皆为可输出 PWM 的脚位; 接着输入下方程式:

```
const int analogOutPin = 11;// 宣告模拟输出脚位编号
const float Freq = 0.5;// LED 闪烁速率
unsigned long time;// 时间变量
byte LED_light = 0;// LED 亮度
void setup() {
}
void loop() {
time = millis();
LED_light = byte(128 + 127 * cos((float)time * 0.001 * 2 * PI *
```

Freq));// 计算 LED 亮度 //Serial.print("LED_light = ");// 印出字符串 //Serial.println(LED_light, DEC);// 印出亮度数值 analogWrite(analogOutPin, LED_light);// 输出 PWM 波形至 LED

delay(50);// 加上延迟时间

从第一行开始宣告一连串呼吸灯会用到的设定值,例如脚位编号、LED 闪烁速率、时间变量、LED 亮度等,主循环里每次会先取得时间变量,使用 millis()函式可取得程序开始执行至目前为止的「毫秒数」,然后利用余弦(或 正弦 sin 也行)公式 cos(),利算每次需要的 LED 亮度,此处的数学计算式 为:

LED 亮度 = 128 + 127 * cos(2 * π * freq * time)

模拟输出使用 analogWrite()函式,参数范围为 0~255,0 代表 PWM 脉波周期没有 HIGH 的部分,而 255 代表周期中 HIGH 的比例为 100%, 依此类推 128 代表 50%。由于 cos()函数输出-1~1 的小数值,因此乘上震 幅 127,再加上 128 便可将数值映像到 1~255;2πft 则用在调整 cos() 函数的频率,f单位为 Hz,由于 time = millis()取得时间值为毫秒,因此 *0.001 将单位变成秒;最后加上 delay()延迟时间。

此范例设定 LED 闪烁速率为 0.5Hz,执行此程序后,便可看到 LED 灯 以 2 秒一次的频率进行渐变的亮暗,读者可以试着加大 delay(),会发现 LED 灯的亮暗频率没变,但变化过程明显有阶段性的感觉,不够顺畅,因此此范 例使用 50ms 的延迟时间,程序约以 20Hz 计算并更新 LED 亮度,视觉效

果较佳,这样就简单完成一个呼吸灯效果了。另外也示范另一种 Serial

Monitor 的用法,读者可以将上面程序中的

//Serial.print("LED_light = ");// 印出字符串
//Serial.println(LED_light, DEC);// 印出亮度数值

改成:

}

for(int i=0;i<LED_light/10;i++){ Serial.print("");// 印出空白字符串

Serial.println("|");// 印出符号字符串

这几行程序利用 LED 亮度值,让 Serial.print()印出数个空白符号,最 后再加上一个其他符号,便可以形成长短不一的字符串;Upload 程序完成 并开启 Serial Monitor,便会看到一连串符号组成弦波如下图:

